

CONCURSO ITA 2025 EDITAL: 03/ITA/2025 CARGO: TECNOLOGISTA

PERFIL: TL-10

CADERNO DE QUESTÕES

- 1. Esta prova tem duração de 4 (quatro) horas.
- 2. Você poderá usar **apenas** caneta esferográfica de corpo transparente com tinta preta, lápis ou lapiseira, borracha, régua transparente simples e compasso. **É proibido portar qualquer outro material escolar ou equipamento eletrônico.**
- 3. Esta prova é composta de **25 questões de múltipla escolha** (numeradas de 01 a 25) e de **3 questões dissertativas**.
- 4. Você recebeu este caderno de questões, uma folha de leitura óptica e um caderno de respostas que deverão ser devolvidos ao final do exame.
- 5. As questões de **múltipla escolha devem ser respondidas na folha de leitura óptica**. Assinale a opção correspondente à resposta de cada uma das questões, de **01 a 25**. Cada questão de múltipla escolha admite uma única resposta.
- 6. A folha de leitura óptica, deve ser preenchida usando caneta preta. Você deve preencher todo o campo disponível para a resposta, sem extrapolar os limites, conforme instruções na folha de leitura óptica.
- 7. Cuidado para não errar no preenchimento da folha de leitura óptica. Ela não será substituída.
- 8. Não haverá tempo suplementar para o preenchimento da folha de leitura óptica.
- 9. As questões dissertativas devem ser respondidas no caderno de respostas. Responda usando caneta preta, no campo destinado a cada questão.
- 10. É obrigatória a devolução do caderno de questões, do caderno de respostas e da folha de leitura óptica, sob pena de desclassificação do candidato.
- 11. Aguarde o aviso para iniciar a prova. Ao terminá-la, avise o fiscal e aguarde-o no seu lugar.

Questão 6. A metodologia de Engenharia de Sistemas identifica cinco passos na realização do produto. Qual processo abaixo não está incluído nestes cinco passos?							
A () Implementação	C () Transiç	ão	E	Ξ() Integração
B () Verificação	D () Revisão)			
	Questão 7. Na Doutrina de Refinamento Sucessivo usada para analisar possíveis soluções de projeto, qual etapa abaixo não está incluída?						
A () Identificar e quantificar	neta	ıs.				
В () Criar conceitos.						
C () Realizar estudos de "trade off".						
D () Entrevistar stakeholders.						
E() Selecionar o design.						
	stão 8. Em uma missão c		•	requ	isito abaixo r	não	é requisito de missão?
`) Tempo de acesso aos o				c: 1 ·		
•	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,						
•	, .						
•) Início da exploração do	serv	ʻiço				
E () Custo do lançamento						
Questão 9. Durante o lançamento o satélite sofrerá estresses mecânicos. Qual o item que não causa estresse mecânico?							
A () Ruído na coifa						
В () Choque pirotécnico ou o	dispe	enser				
C () Separação de estágios						
D () Abertura de Painel Sola	r					
E() Degassagem						
Questão 10. Qual é o processo conduzido sob condições realísticas em qualquer produto							
final							icas em qualquer produto ira uso em uma operação
A () Teste de Verificação.			D () Teste de C	Cert	tificação.
В () Teste de Qualificação.			E() Teste de V	/ali	dação.
C () Teste de Aceitação.						

Que	e stão 11. Quando se utiliz	a FP	GA ao invés de	e um microc	ontro	lador?	
A () Quando o sistema exige baixa flexibilidade e reusabilidade						
В () Quando a aplicação requer lógica fixa e sequencial						
C () Quando há necessidade de atualização remota do software						
D () Quando são necessárias operações em tempo real com alta simultaneidade						
E() Quando o consumo de energia é a principal preocupação						
	e stão 12. Qual tipo de ve emas?	rifica	ução NÃO É ad	eita pela m	etodo	ologia de Engenharia d	е
A () Análise	C () Demonstraçã	ăо	Ε() Teste	
В () Justificativa	D () Inspeção				
	e stão 13. Qual item não trole de projetos?	é co	mum entre En	genharia de	e Sist	emas e Planejamento	е
A () Revisões		D () Gerencia	ment	o de Configuração	
В () Riscos		E() Cronogra	ma		
C () Verificação do Produto						
	e stão 14. O conceito op CETO:	erac	ional deve inc	luir cenáric	os pa	ıra os seguintes casos	3,
A () Operações Nominais		D () Defeitos			
В () Operações não Nomina	ais	E() Modos De	egrac	lados de Operação	
C () Análise de Stakeholder	S					
	e stão 15. Na especificaç uisitos para garantir o corr				qual	efeito não faz parte d	е
A () Single Event Upset (SE	U)					
В () Choque Térmico em ór	bita					
C () Degassagem						
D () Corrosão por Oxigênio	Atôn	nico				
E() Quebra de ligações em	polír	neros				

	estão 16. Durante o processo de integração de um sistema espacial, o controle e umentação de interfaces entre subsistemas é feito por meio de:						
A () FMEA (Análise de Efeitos e Modos de Falha)						
В () ICD (Documento de Controle de Interface)						
C () TVAC (Testes Térmico a Vácuo)						
D () WBS (Estrutura Analítica do Projeto)						
E () ORR (Revisão de Apronto Operacional)						
	estão 17. De acordo com o modelo da NASA, qual é a primeira etapa no processo de enciamento de riscos?						
A () Avaliação de impacto e probabilidade D () Priorização do risco						
В () Mitigação de risco E () Análise processual						
C () Identificação do risco						
	estão 18. Qual das alternativas abaixo representa um requisito funcional em um sistema parcado com microcontrolador?						
A () O sistema deve operar a uma temperatura de até 85°C						
В () O consumo máximo de energia deve ser de 1 W						
C () O sistema deve detectar a presença de um objeto em até 1 segundo						
D () O tempo médio entre falhas deve ser superior a 1000 horas						
E() A tensão de operação deve ser de 3,3 V						
	e stão 19. Na especificação de requisitos para sistemas eletrônicos, o que significa cabilidade"?						
A () A capacidade do sistema de rastrear falhas em tempo real						
В () A associação entre requisitos e seus testes correspondentes						
C () O uso de sensores de rastreamento por GPS						
D () A dependência do sistema por controle remoto						
E() O uso de barramentos rastreáveis em tempo de execução						
	e stão 20. Quais as tecnologias de blindagem de FPGA não é utilizada em aplicações aciais?						
A () Memórias flash						
В () Antifusíveis						
C () SRAM						
D () EEPROM						
Е() ROM						

e co				s diretamente responsável pela detecção ção usados em sistemas espaciais (por
A () Camada de Enlace de Dados	D () Camada de Rede
В () Camada de Aplicação	E () Camada Física
C () Camada de Sessão			
com saté	ı resolução submétrica. Considerando as	İimit	ta	sa executar uma missão de imageamento ições típicas de plataformas de pequenos ra do ADCS que deve ser resolvido para
A () Escolha entre sensores estelares de la	aixo) C	custo e sensores solares simples.
•) Limitação entre rodas de reação de sumo.	alta	C	capacidade e magnetotorques de baixo
•) Restrição entre massa/volume dispon ejeição de distúrbios orbitais.	ível	pa	ara atuadores de precisão e capacidade
D () Compromisso entre redundância de m	nagne	et	tômetros e acurácia de GPS orbital.
E() Redução entre número de giroscópios	e co	or	nfiabilidade do estimador de atitude.
do s		utiliz	za	enos satélites, qual a limitação mais crítica n arquitetura com baterias Li-Po e painéis ção (> 2 anos)?
A () Degradação da eficiência dos painéis	devi	d	o ao envelhecimento e radiação.
•) Impossibilidade de realizar carga/de ada.	escai	rg	ga em regime de profundidade (DoD)
C () Limitação da densidade de energia da	ıs ba	ιtε	erias frente ao consumo dos payloads.
D () Dependência de circuitos MPPT em a	mbie	∍n	nte térmico variável.
) Capacidade reduzida de geração e onível, resultando em restrições severas			etica contínua devido à pequena área uty-cycle da carga útil.
óptio pará valo cold	cos das superfícies externas variam e àmetros é a absortividade solar (α), que p res são utilizados para simular os cenái	ntre ode t ios e	o te ex	ite, considera-se que alguns parâmetros o início e o fim da missão. Um desses er valores distintos em BOL e EOL. Esses extremos de operação térmica: hot case e quais condições devem ser adotadas em
A () BOL para hot case e EOL para cold ca	ase.		
B () BOL para ambos os casos, pois o iníc	io da	a 1	missão é o mais crítico.
C () EOL para hot case e BOL para cold ca	ase.		
D () EOL para ambos os casos, pois o fim		ni	ssão é sempre o mais severo.
`	,			cas permanecem constantes ao longo da
miss	,	•		. 5

Questão 25. Durante o projeto de um CubeSat, a equipe de energia identificou dois problemas distintos:

- Em órbita, um painel solar pode sofrer sombreamento parcial, o que poderia gerar aquecimento localizado (hot spot) e queda significativa de potência na string de células afetada.
- Em eclipses, quando não há iluminação, existe risco de a corrente da bateria fluir de volta para os painéis, causando degradação do subsistema de potência.

Qual solução de hardware deve ser aplicada em cada caso?

- **A** () Usar blocking diodes em paralelo com submódulos e by-pass diodes em série com o painel.
- **B** () Usar by-pass diodes em paralelo com submódulos e blocking diodes em série com o painel.
- **C** () Usar by-pass diodes em série com cada célula e nenhum diodo em eclipses, pois o BMS já protege.
- **D** () Usar blocking diodes em paralelo com células e fusíveis em série para evitar correntes reversas.
- **E** () Usar apenas by-pass diodes em paralelo, pois eles resolvem ambos os problemas.

Questões Dissertativas

Questão 26. Explique a diferença entre uma arquitetura de processamento centralizada e uma arquitetura distribuída em sistemas embarcados de satélites. Quais são as principais vantagens e desvantagens de cada abordagem no contexto de confiabilidade e tolerância a falhas?

Questão 27. Os processos do Motor de Engenharia de Sistemas são usados tanto iterativamente, quanto recursivamente. Explique a diferença entre um processo iterativo e um processo recursivo.

Questão 28. Qual a principal característica da FPGA de sistema em chip (SoC)?







